5400 系列多段调节器的保持寄存器

表一 03,16命令对应的保持寄存器地址表,一共有75个参数。

衣一	U3, 10 HJ	受利应的保持奇仔益地。		13 3	学			
序号	寄存器地址 (十进制)	参数名称	数据格式	类型	备注			
动态变量								
1	00	测量通道测量值	Float	只读				
2	02	PID 当前设定值	Float	只读				
3	04	PID 当前输出值	Float	读写	0.0~1.0表示0.0~100.0%; ★ 在手动状态下,可读写;在 自动或点动手动状态只读			
4	06	第1报警状态	Char	只读	0: 无报警; 1: 有报警			
5	07	第2报警状态	Char	只读	0: 无报警; 1: 有报警			
6	08	第3报警状态	Char	只读	0: 无报警; 1: 有报警			
7	09	第4报警状态	Char	只读	0: 无报警; 1: 有报警			
8	10	当前手自动状态	Char	读写	0: 手动, 1: 自动			
9	11	程序段当前运行段	Char	只读	0~59 表示: 第 1~60 段			
10	12	程序段当前运行状态	Char	只读	0: 停止, 1: 设定曲线在运行, 2, 设定曲线在等待测量值到当前设定值。			
11	13	程序段运行命令	Char	只写	0: 无效, 1: 启动, 2: 停止, 3: 清零, 4: 步进。			
12	14	跳转的段号	Char	只写	0~59:表示01~60段; 写入该寄存器,程序段就跳到该 段运行;如果段号大于59或者 该段的时间长度为0,跳转无 效。			
		仪	表型号					
1	29	仪表型号	Char	只读	数显 60 段调节器,不带打印: 0x2A,带打印: 0x2B			
		仪表	组态参数					
1	30	设定密码 LoC	Short	读写				
2	31	第1报警值	Float	读写				
3	33	第2报警值	Float	读写				
4	35	第3报警值	Float	读写				
5	37	第4报警值	Float	读写				
6	39	控制环断线报警值	Short	读写	参见仪表操作手册的一级菜单			
7	40	第1报警回差	Float	读写				
8	42	第2报警回差	Float	读写				
9	44	第3报警回差	Float	读写				
10	46	第4报警回差	Float	读写				
11	48	控制模型	Char	读写				
12	49	下偏差比例带 P1	Float	读写				

13						
15	13	51	下偏差积分时间 I1	Short	读写	
16 55 上偏差稅分时间 I2 Short 读写 17 56 上偏差稅分时间 D2 Short 读写 18 57 PID 运算周期 Char 读写 19 58 输出周期 Char 读写 20 59 自整定 Char 读写 21 60 自整定逻辑回差值 Float 读写 22 62 测量通道令类型 Char 读写 24 64 第 1 报警方式 Char 读写 24 64 第 1 报警方式 Char 读写 25 65 第 2 报警方式 Char 读写 26 66 第 3 报警方式 Char 读写 27 67 第 4 报警方式 Char 读写 28 68 测量通道的域报警 Char 读写 29 69 测量通道这派系数 Char 读写 30 70 设备号 Char 读写 31 71 通讯波转率 Char 读写 32 72 报警打印向限 Char 读写 33 73 定时打印向隔的 Short 读写 34 74 测量通道单区作用方式	14	52	下偏差微分时间 D1	Short	读写	
17 56	15	53	上偏差比例带 P2	Float	读写	
18 57 PID运算周期 Char 读写 19 58 输出周期 Char 读写 20 59 自整定 Char 读写 21 60 自整定逻辑回差值 Float 读写 22 62 测量通道信号类型 Char 读写 23 63 测量通道信号类型 Char 读写 24 64 第 1报警方式 Char 读写 25 65 第 2报警方式 Char 读写 26 66 第 3报警方式 Char 读写 27 67 第 4报警方式 Char 读写 28 68 测量通道滤波系数 Char 读写 29 69 测量通道滤波系数 Char 读写 30 70 设备号 Char 读写 31 71 通讯波特率 Char 读写 32 72 报警打印功能 Char 读写 33 73 定时打印同隔时 Short 读写 34 74 测量通道单位 Char 读写 35 75 上电过程控制方式 Char 读写 36 76 PID 第大类型 C	16	55	上偏差积分时间 I2	Short	读写	
19 58 输出周期 Char 读写 20 59 自整定 Char 读写 21 60 自整定逻辑回差值 Float 读写 22 62 测量通道信号类型 Char 读写 23 63 测量通道小数点 Char 读写 24 64 第1报警方式 Char 读写 25 65 第2报警方式 Char 读写 26 66 第3报警方式 Char 读写 27 67 第4报警方式 Char 读写 29 69 测量通道滤波系数 Char 读写 29 69 测量通道滤波系数 Char 读写 30 70 设备号 Char 读写 31 71 通讯波特率 Char 读写 32 72 报警打印功能 Char 读写 33 73 定时打印间隔时间 Short 读写 34 74 测量通道单位 Char 读写 35 75 上电过程控制方式 Char 读写 36 76 PID 正反作用方式 Char 读写 37 77 PID 输出类型 Char 读写 38 78 SV 窗口显示方式 Char 读写 40 80 控制方式 Char 读写 41 81 PID 输出下限 Float 读写 42 83 PID 输出上限 Float 读写 44 87 测量通道学端次比例 Float 读写 45 89 测量通道冷端索点迁移 Float 读写 46 91 测量通道冷端索点迁移 Float 读写 47 93 变送输出出来点迁移 Float 读写 48 95 变送输出放大比例 Float 读写 49 97 控制输出零点迁移 Float 读写 49 97 控制输出零点迁移 Float 读写 50 99 控制输出液大比例 Float 读写 51 101 变送输出量程L限 Float 读写 52 103 变送输出量程L限 Float 读写 51 101 变送输出量程L限 Float 读写 52 103 变送输出量程L限 Float 读写	17	56	上偏差微分时间 D2	Short	读写	
20 59 自整定 Char 读写 21 60 自整定逻辑回差值 Float 读写 22 62 测量通道/号类型 Char 读写 23 63 测量通道/为数点 Char 读写 24 64 第 1报警方式 Char 读写 25 65 第 2报警方式 Char 读写 26 66 第 3报警方式 Char 读写 27 67 第 4报警方式 Char 读写 28 68 测量通道滤波系数 Char 读写 29 69 测量通道滤波系数 Char 读写 30 70 设备号 Char 读写 31 71 通讯波转率 Char 读写 32 72 报警打印功能 Char 读写 33 73 定时打印间隔时间 Short 读写 34 74 测量通道单位 Char 读写 35 75 上电过程控制方式 Char 读写 36 76 PID 定人作用方式 Char 读写 37 77 PID 输出类型 Char 读写 40 80 控制方式 Char 读写 40 80 控制方式 Char 读写 <td< td=""><td>18</td><td>57</td><td>PID 运算周期</td><td>Char</td><td>读写</td><td></td></td<>	18	57	PID 运算周期	Char	读写	
21 60 自整定逻辑回差值 Float 读写 22 62 测量通道/导类型 Char 读写 23 63 测量通道/与类型 Char 读写 24 64 第 1报警方式 Char 读写 25 65 第 2报警方式 Char 读写 26 66 第 3报警方式 Char 读写 27 67 第 4报警方式 Char 读写 28 68 测量通道池波系数 Char 读写 29 69 测量通道池波系数 Char 读写 30 70 设备号 Char 读写 31 71 通讯波转率 Char 读写 32 72 报警打印功能 Char 读写 33 73 定时打印间隔时间 Short 读写 34 74 测量通道单位 Char 读写 35 75 上电过程控制方式 Char 读写 37 77 PID 输出类型 Char 读写 38 78 SV 窗口显示方式 Char 读写 40 80 控制方式 Char 读写 41 81 PID 输出下限 Float 读写 42 83 PID 输出上限 Float 读写 <td>19</td> <td>58</td> <td>输出周期</td> <td>Char</td> <td>读写</td> <td></td>	19	58	输出周期	Char	读写	
22 62 测量通道信号类型 Char 读写 23 63 测量通道小数点 Char 读写 24 64 第 1 报警方式 Char 读写 25 65 第 2 报警方式 Char 读写 26 66 第 3 报警方式 Char 读写 27 67 第 4 报警方式 Char 读写 28 68 测量通道波接系数 Char 读写 29 69 测量通道滤液系数 Char 读写 30 70 设备号 Char 读写 31 71 通讯波特率 Char 读写 32 72 报警打印功能 Char 读写 33 73 定时打印间隔时间 Short 读写 34 74 测量通道单位 Char 读写 35 75 上电过程控制方式 Char 读写 36 76 PID 正反作用方式 Char 读写 37 77 PID 輸出类型 Char 读写 40 80 控制方式 Char 读写 41 81 PID	20	59	自整定	Char	读写	
23 63 測量通道小数点 Char 读写 24 64 第 1 报警方式 Char 读写 25 65 第 2 报警方式 Char 读写 26 66 第 3 报警方式 Char 读写 27 67 第 4 报警方式 Char 读写 28 68 測量通道次級素数 Char 读写 29 69 測量通道波級系数 Char 读写 30 70 设备号 Char 读写 31 71 通讯波特率 Char 读写 32 72 报警打印功能 Char 读写 33 73 定时打印间隔时间 Short 读写 34 74 测量通道单位 Char 读写 35 75 上电过程控制方式 Char 读写 36 76 PID 正反作用方式 Char 读写 37 77 PID 輸出类型 Char 读写 38 78 SV 窗口显示方式 Char 读写 40 80 控制方式 Char 读写 41 81 PID 输出下限 Float 读写 42 83 PID 输出下限 Float 读写 44 87 测量通道冷端零点迁移 Float 读写	21	60	自整定逻辑回差值	Float	读写	
24 64 第 1 报警方式 Char 读写 25 65 第 2 报警方式 Char 读写 26 66 第 3 报警方式 Char 读写 27 67 第 4 报警方式 Char 读写 28 68 測量通道风烁报警 Char 读写 29 69 测量通道递减系数 Char 读写 30 70 设备号 Char 读写 31 71 通讯波特率 Char 读写 32 72 报警打印功能 Char 读写 32 72 报警打印功能 Char 读写 33 73 定时打印间隔时间 Short 读写 34 74 测量通道单位 Char 读写 35 75 上电过程控制方式 Char 读写 36 76 PID 亚反作用方式 Char 读写 37 77 PID 输出来型 Char 读写 38 78 SV 窗口显示方式 Char 读写 39 79 PID 第二次型 Char 读写 40 80 控制方式 Char 读写 41 81 PID 输出上限 Float 读写 42 83 PID 输出上限 下回 读写	22	62	测量通道信号类型	Char	读写	
25 65 第 2 报警方式 Char 读写 26 66 第 3 报警方式 Char 读写 27 67 第 4 报警方式 Char 读写 28 68 測量通道风烁报警 Char 读写 29 69 测量通道滤波系数 Char 读写 30 70 设备号 Char 读写 31 71 通讯波特率 Char 读写 32 72 报警打印功能 Char 读写 33 73 定时打印间隔时间 Short 读写 34 74 测量通道单位 Char 读写 34 74 测量通道单位 Char 读写 35 75 上电过程控制方式 Char 读写 36 76 PID 正反作用方式 Char 读写 37 77 PID 输出类型 Char 读写 38 78 SV 窗口显示方式 Char 读写 40 80 控制方式 Char 读写 40 80 控制方式 Char 读写 41 81 PID 输出下限 Float 读写 42 83 PID 输出上限 Float 读写 43 85 测量通道零点迁移 Float 读写	23	63	测量通道小数点	Char	读写	
26 66 第 3 报警方式 Char 读写 27 67 第 4 报警方式 Char 读写 28 68 测量通道风烁报警 Char 读写 29 69 测量通道滤波系数 Char 读写 30 70 设备号 Char 读写 31 71 通讯波特率 Char 读写 32 72 报警打印功能 Char 读写 33 73 定时打印间隔时间 Short 读写 34 74 测量通道单位 Char 读写 35 75 上电过程控制方式 Char 读写 36 76 PID 亚反作用方式 Char 读写 37 77 PID 输出类型 Char 读写 38 78 SV 窗口显示方式 Char 读写 40 80 控制方式 Char 读写 40 80 控制方式 Char 读写 41 81 PID 输出下限 Float 读写 42 83 PID 输出上限 Float 读写 42 83 PID 输出上限 Float 读写 44 87 测量通道冷端家点迁移 Float 读写 44 87 测量通道冷端放大比例 Float 读写	24	64	第1报警方式	Char	读写	
27 67 第4报警方式 Char 读写 28 68 测量通道滤波系数 Char 读写 29 69 测量通道滤波系数 Char 读写 30 70 设备号 Char 读写 31 71 通讯波特率 Char 读写 32 72 报警打印功能 Char 读写 33 73 定时打印间隔时间 Short 读写 34 74 测量通道单位 Char 读写 35 75 上电过程控制方式 Char 读写 36 76 PID 正反作用方式 Char 读写 37 77 PID 输出类型 Char 读写 38 78 SV 窗口显示方式 Char 读写 39 79 PID 算式类型 Char 读写 40 80 控制方式 Char 读写 41 81 PID 输出下限 Float 读写 42 83 PID 输出上限 Float 读写 43 85 测量通道零点迁移 Float 读写 44 87 测量通道冷端家大比例 Float 读写 45 89 测量通道冷端家大比例 Float 读写 46 91 测量通道冷端家大比例 Float 读写 <	25	65	第2报警方式	Char	读写	
28 68 测量通道滤波系数 Char 读写 29 69 测量通道滤波系数 Char 读写 30 70 设备号 Char 读写 31 71 通讯波特率 Char 读写 32 72 报警打印功能 Char 读写 33 73 定时打印间隔时间 Short 读写 34 74 测量通道单位 Char 读写 35 75 上电过程控制方式 Char 读写 36 76 PID 正反作用方式 Char 读写 37 77 PID 输出类型 Char 读写 38 78 SV 窗口显示方式 Char 读写 40 80 控制方式 Char 读写 40 80 控制方式 Char 读写 41 81 PID 输出下限 Float 读写 42 83 PID 输出上限 Float 读写 43 85 测量通道零点迁移 Float 读写 44 87 测量通道冷端零点迁移 Float 读写 45 89 测量通道冷端零点迁移 Float 读写 46 91 测量通道冷端家广比例 Float 读写 48 95 变送输出零点迁移 Float 读写 </td <td>26</td> <td>66</td> <td>第3报警方式</td> <td>Char</td> <td>读写</td> <td></td>	26	66	第3报警方式	Char	读写	
29 69 测量通道滤波系数 Char 读写 30 70 设备号 Char 读写 31 71 通讯波特率 Char 读写 32 72 报警打印功能 Char 读写 33 73 定时打印间隔时间 Short 读写 34 74 测量通道单位 Char 读写 35 75 上电过程控制方式 Char 读写 36 76 PID 正反作用方式 Char 读写 37 77 PID 输出类型 Char 读写 38 78 SV 窗口显示方式 Char 读写 40 80 控制方式 Char 读写 41 81 PID 输出下限 Float 读写 42 83 PID 输出上限 Float 读写 43 85 测量通道零点迁移 Float 读写 44 87 测量通道零点迁移 Float 读写 45 89 测量通道冷端家点迁移 Float 读写 46 91 测量通道冷端放大比例 Float 读写 47 93 变送输出表点迁移 Float 读写 48 95 变送输出表点迁移 Float 读写 50 99 控制输出零点迁移 Float 读写 50 99 控制输出零点迁移 Float 读写 51 101 变送输出量程下限 Float 读写 52 103 变送输出量程下限 <td>27</td> <td>67</td> <td>第4报警方式</td> <td>Char</td> <td>读写</td> <td></td>	27	67	第4报警方式	Char	读写	
30 70 设备号 Char 读写 31 71 通讯波特率 Char 读写 32 72 报警打印功能 Char 读写 33 73 定时打印间隔时间 Short 读写 34 74 测量通道单位 Char 读写 35 75 L电过程控制方式 Char 读写 36 76 PID 正反作用方式 Char 读写 37 77 PID 输出类型 Char 读写 38 78 SV 窗口显示方式 Char 读写 39 79 PID 第式类型 Char 读写 40 80 控制方式 Char 读写 41 81 PID 输出下限 Float 读写 42 83 PID 输出上限 Float 读写 42 83 PID 输出上限 Float 读写 44 87 测量通道全点迁移 Float 读写 45 89 测量通道冷端零点迁移 Float 读写 46 91 测量通道冷端放大比例 Float 读写 47 93 变送输出零点迁移 Float 读写 48 95 变送输出零点迁移 Float 读写 49 97 控制输出零点迁移 Float 读写 50 99 控制输出表点迁移 Float 读写 50 99 控制输出表点迁移 Float 读写 51 101 变送输出量程下限 Float 读写 52 103 变送输出量程下限 Float 读写 53 105 测量通道风烁报警下限 Float 读写 53 105 测量通道风烁报警下限 Float 读写 50 50 M量通道风烁报警下限 Float 读写 Float YTTTTTTTTTTTTTTTTTTTTTTTTTTTTTTTTTTT	28	68	测量通道闪烁报警	Char	读写	
31 71 通讯波特率 Char 读写 32 72 报警打印功能 Char 读写 33 73 定时打印间隔时间 Short 读写 34 74 测量通道单位 Char 读写 35 75 上电过程控制方式 Char 读写 36 76 PID 正反作用方式 Char 读写 37 77 PID 输出类型 Char 读写 38 78 SV 窗口显示方式 Char 读写 39 79 PID 算式类型 Char 读写 40 80 控制方式 Char 读写 41 81 PID 输出下限 Float 读写 42 83 PID 输出上限 Float 读写 43 85 测量通道零点迁移 Float 读写 44 87 测量通道冷端零点迁移 Float 读写 46 91 测量通道冷端零点迁移 Float 读写 46 91 测量通道冷端放大比例 Float 读写 48 95 变送输出零点迁移 Float 读写 50 99 控制输出零点迁移 Float 读写 50 99 控制输出零点迁移 Float 读写 50 99 控制输出零点迁移 Float 读写 51 101 变送输出量程下限 Float 读写 52 103 变送输出量程下限 Float 读写 52 103 变送输出量程下限 Float 读写 53 105 测量通道闪烁报警下限 Float 读写 Float 读写 53 105 测量通道闪烁报警下限 Float 读写	29	69	测量通道滤波系数	Char	读写	
32 72	30	70	设备号	Char	读写	
33 73 定时打印间隔时间 Short 读写 34 74 测量通道单位 Char 读写 35 75 上电过程控制方式 Char 读写 36 76 PID 正反作用方式 Char 读写 37 77 PID 输出类型 Char 读写 38 78 SV 窗口显示方式 Char 读写 39 79 PID 算式类型 Char 读写 40 80 控制方式 Char 读写 41 81 PID 输出下限 Float 读写 42 83 PID 输出上限 Float 读写 43 85 测量通道零点迁移 Float 读写 44 87 测量通道是程比例 Float 读写 45 89 测量通道冷端零点迁移 Float 读写 46 91 测量通道冷端放大比例 Float 读写 48 95 变送输出零点迁移 Float 读写 48 95 变送输出零点迁移 Float 读写 50 99 控制输出零点迁移 Float 读写 50 99 控制输出零点迁移 Float 读写 51 101 变送输出量程上限 Float 读写 52 103 变送输出量程上限 Float 读写 53 105 测量通道闪烁报警下限 Float 读写 53 105 测量通道闪烁报警下限 Float 读写 Float The Float	31	71	通讯波特率	Char	读写	
34 74 測量通道单位 Char 读写 35 75 上电过程控制方式 Char 读写 36 76 PID 正反作用方式 Char 读写 37 77 PID 输出类型 Char 读写 38 78 SV 窗口显示方式 Char 读写 39 79 PID 算式类型 Char 读写 40 80 控制方式 Char 读写 41 81 PID 输出下限 Float 读写 42 83 PID 输出上限 Float 读写 43 85 测量通道零点迁移 Float 读写 44 87 测量通道冷端零点迁移 Float 读写 45 89 测量通道冷端零点迁移 Float 读写 46 91 测量通道冷端放大比例 Float 读写 48 95 变送输出零点迁移 Float 读写 49 97 控制输出零点迁移 Float 读写 50 99 控制输出放大比例 Float 读写 51 101 变送输出量程下限 Float 读写 52 103 变送输出量程上限 Float 读写 53 105 测量通道闪烁报警下限 Float 读写	32	72	报警打印功能	Char	读写	
15	33	73	定时打印间隔时间	Short	读写	
76	34	74	测量通道单位	Char	读写	
37 77 PID 输出类型 Char 读写 38 78 SV 窗口显示方式 Char 读写 39 79 PID 算式类型 Char 读写 40 80 控制方式 Char 读写 41 81 PID 输出下限 Float 读写 42 83 PID 输出上限 Float 读写 43 85 测量通道零点迁移 Float 读写 44 87 测量通道是程比例 Float 读写 45 89 测量通道冷端零点迁移 Float 读写 46 91 测量通道冷端下点迁移 Float 读写 47 93 变送输出零点迁移 Float 读写 48 95 变送输出零点迁移 Float 读写 50 99 控制输出次比例 Float 读写 50 99 控制输出次比例 Float 读写 51 101 变送输出量程下限 Float 读写 52 103 变送输出量程上限 Float 读写 53 105 测量通道闪烁报警下限 Float 读写 F	35	75	上电过程控制方式	Char	读写	
SV 窗口显示方式	36	76	PID 正反作用方式	Char	读写	
79	37	77	PID 输出类型	Char	读写	
40 80 控制方式 Char 读写 41 81 PID 输出下限 Float 读写 42 83 PID 输出上限 Float 读写 43 85 测量通道零点迁移 Float 读写 44 87 测量通道零点迁移 Float 读写 45 89 测量通道冷端零点迁移 Float 读写 46 91 测量通道冷端放大比例 Float 读写 47 93 变送输出零点迁移 Float 读写 48 95 变送输出放大比例 Float 读写 49 97 控制输出零点迁移 Float 读写 50 99 控制输出放大比例 Float 读写 51 101 变送输出量程下限 Float 读写 52 103 变送输出量程上限 Float 读写 53 105 测量通道闪烁报警下限 Float 读写	38	78	SV 窗口显示方式	Char	读写	参见仪表操作手
41 81 PID 输出下限 Float 读写 42 83 PID 输出上限 Float 读写 43 85 测量通道零点迁移 Float 读写 44 87 测量通道量程比例 Float 读写 45 89 测量通道冷端零点迁移 Float 读写 46 91 测量通道冷端放大比例 Float 读写 47 93 变送输出零点迁移 Float 读写 48 95 变送输出表点迁移 Float 读写 49 97 控制输出零点迁移 Float 读写 50 99 控制输出放大比例 Float 读写 51 101 变送输出量程下限 Float 读写 52 103 变送输出量程上限 Float 读写 53 105 测量通道闪烁报警下限 Float 读写	39	79	PID 算式类型	Char	读写	
42 83 PID 输出上限 Float 读写 43 85 测量通道零点迁移 Float 读写 44 87 测量通道量程比例 Float 读写 45 89 测量通道冷端零点迁移 Float 读写 46 91 测量通道冷端放大比例 Float 读写 47 93 变送输出零点迁移 Float 读写 48 95 变送输出放大比例 Float 读写 49 97 控制输出零点迁移 Float 读写 50 99 控制输出放大比例 Float 读写 51 101 变送输出量程下限 Float 读写 52 103 变送输出量程上限 Float 读写 53 105 测量通道闪烁报警下限 Float 读写	40	80	控制方式	Char	读写	
43 85 测量通道零点迁移 Float 读写 44 87 测量通道量程比例 Float 读写 45 89 测量通道冷端零点迁移 Float 读写 46 91 测量通道冷端液大比例 Float 读写 47 93 变送输出零点迁移 Float 读写 48 95 变送输出放大比例 Float 读写 49 97 控制输出零点迁移 Float 读写 50 99 控制输出放大比例 Float 读写 51 101 变送输出量程下限 Float 读写 52 103 变送输出量程上限 Float 读写 53 105 测量通道闪烁报警下限 Float 读写	41	81	PID 输出下限	Float	读写	
44 87 测量通道量程比例 Float 读写 45 89 测量通道冷端零点迁移 Float 读写 46 91 测量通道冷端放大比例 Float 读写 47 93 变送输出零点迁移 Float 读写 48 95 变送输出放大比例 Float 读写 49 97 控制输出零点迁移 Float 读写 50 99 控制输出放大比例 Float 读写 51 101 变送输出量程下限 Float 读写 52 103 变送输出量程上限 Float 读写 53 105 测量通道闪烁报警下限 Float 读写	42	83	PID 输出上限	Float	读写	
45 89 测量通道冷端零点迁移 Float 读写 46 91 测量通道冷端放大比例 Float 读写 47 93 变送输出零点迁移 Float 读写 48 95 变送输出放大比例 Float 读写 49 97 控制输出零点迁移 Float 读写 50 99 控制输出放大比例 Float 读写 51 101 变送输出量程下限 Float 读写 52 103 变送输出量程上限 Float 读写 53 105 测量通道闪烁报警下限 Float 读写	43	85	测量通道零点迁移	Float	读写	
46 91 测量通道冷端放大比例 Float 读写 47 93 变送输出零点迁移 Float 读写 48 95 变送输出放大比例 Float 读写 49 97 控制输出零点迁移 Float 读写 50 99 控制输出放大比例 Float 读写 51 101 变送输出量程下限 Float 读写 52 103 变送输出量程上限 Float 读写 53 105 测量通道闪烁报警下限 Float 读写	44	87	测量通道量程比例	Float	读写	
47 93 变送输出零点迁移 Float 读写 48 95 变送输出放大比例 Float 读写 49 97 控制输出零点迁移 Float 读写 50 99 控制输出放大比例 Float 读写 51 101 变送输出量程下限 Float 读写 52 103 变送输出量程上限 Float 读写 53 105 测量通道闪烁报警下限 Float 读写	45	89	测量通道冷端零点迁移	Float	读写	
48 95 变送输出放大比例 Float 读写 49 97 控制输出零点迁移 Float 读写 50 99 控制输出放大比例 Float 读写 51 101 变送输出量程下限 Float 读写 52 103 变送输出量程上限 Float 读写 53 105 测量通道闪烁报警下限 Float 读写	46	91	测量通道冷端放大比例	Float	读写	
49 97 控制输出零点迁移 Float 读写 50 99 控制输出放大比例 Float 读写 51 101 变送输出量程下限 Float 读写 52 103 变送输出量程上限 Float 读写 53 105 测量通道闪烁报警下限 Float 读写	47	93	变送输出零点迁移	Float	读写	
50 99 控制输出放大比例 Float 读写 51 101 变送输出量程下限 Float 读写 52 103 变送输出量程上限 Float 读写 53 105 测量通道闪烁报警下限 Float 读写	48	95	变送输出放大比例	Float	读写	
51 101 变送输出量程下限 Float 读写 52 103 变送输出量程上限 Float 读写 53 105 测量通道闪烁报警下限 Float 读写	49	97	控制输出零点迁移	Float	读写	
52 103 变送输出量程上限 Float 读写 53 105 测量通道闪烁报警下限 Float 读写	50	99	控制输出放大比例	Float	读写	
53 105 测量通道闪烁报警下限 Float 读写	51	101	变送输出量程下限	Float	读写	
	52	103	变送输出量程上限	Float	读写	
54 107 测量通道闪烁报警上限 Float 读写	53	105	测量通道闪烁报警下限	Float	读写	
<u> </u>	54	107	测量通道闪烁报警上限	Float	读写	

手册的二级菜单

55	109	测量通道测量量程下限	Float	读写	
56	111	测量通道测量量程上限	Float	读写	
57	113	测量通道小信号切除	Float	读写	
58	115	设定曲线时间单位	Char	读写	
59	116	设定曲线开始段	Char	读写	
60	117	循环的起始段	Char	读写	
61	118	第1段控制时间	Short	读写	
62	119	第1段控制目标值	Float	读写	
63	121	第2段控制时间	Short	读写	设定曲线参数
64	122	第2段控制目标值	Float	读写	(参见仪表操作手册的设定曲
•••	•••	•••			线设置菜单)
•••	•••	•••			
177	292	第 59 段控制时间	Short	读写	
178	293	第 59 段控制目标值	Float	读写	
179	295	第 60 段控制时间	Short	读写	
180	296	第 60 段控制目标值	Float	读写	

注:一次最多传输 32 个寄存器。

备注: 浮点型的数据按 2143 的格式排列